

单片机原理及应用

实验指导书

罗钧 付丽 编



重庆大学光电工程学院
2012年4月

目 录

实验一 单片机监控程序实验 (3 学时)	2
附 1.1: LAB2000P 实验仪	7
附 1.2: 验证实验程序	8
附 1.3: KEIL 软件的使用步骤参考	15
实验二 A/D 转换实验 (3 学时)	19
附 2.1: 验证实验程序	22
实验三 D/A 转换实验 (2 学时)	23
附 3.1: DA 转换实验程序	25

实验一 单片机监控程序实验（3学时）

实验预习要求：

1. 参考附1.3学习Keil软件的使用。
2. 熟悉键盘和显示器接口及工作原理。
3. 根据实验原理，读懂验证实验程序，写出设计性实验汇编程序。
4. 完成下面的思考题：
 - (1) 从附1.2监控程序可以看出：“8”字循环程序中，六位数码管显示数据的段码存放在单片机存储器哪些位置？
 - (2) 参考图1.1A与监控程序，若键盘上某个键被按下，单片机怎样判断该键被按下？

一、实验目的

1. 掌握 8031 系统中键盘和显示器的接口方法。
2. 掌握键盘扫描和 LED 八段码显示器的工作原理。
3. 掌握对单片机 IO 口的控制编程。

二、实验器材

PC 机一台，Lab2000P 教学实验仪一台，导线数根。

三、实验内容

1. 验证性实验

利用实验系统，把按键输入的键码在八位数码管上显示出来。并实现“8”字循环显示、8255 输出方波功能。

2. 设计性实验

用 Lab2000P 教学实验系统（见附 2 图），使单片机 P1 口任意一位产生一矩形波（周期可自己设定），设计的程序加到验证实验程序中，存放在单片机程序空间 0280h 开始位置。

程序运行时，把产生矩形波的 P1 口（P1.0~P1.7 任意一位）接到示波器或者用导线连接到“逻辑笔”模块的“输入”，观察 P1 口输出的状态。

四、实验原理

1. 实验仪器简介

Lab2000P实验仪提供了多个模块，本次实验使用的主要模块为：单片机8031模块、8255模块。4×6键盘模块，六位LED显示模块。

2. 键盘扫描显示原理

键盘与六位 LED 显示器连接电路图见图 1.1。

(1) 芯片介绍

74HC245: 高速 CMOS 型 8 位双向总线收发器 (三态)。主要用于数据总线的同步双向通信, 起总线隔离驱动作用。

74HC374: 为八 D 触发器集成芯片, 电路中起锁存、驱动作用。

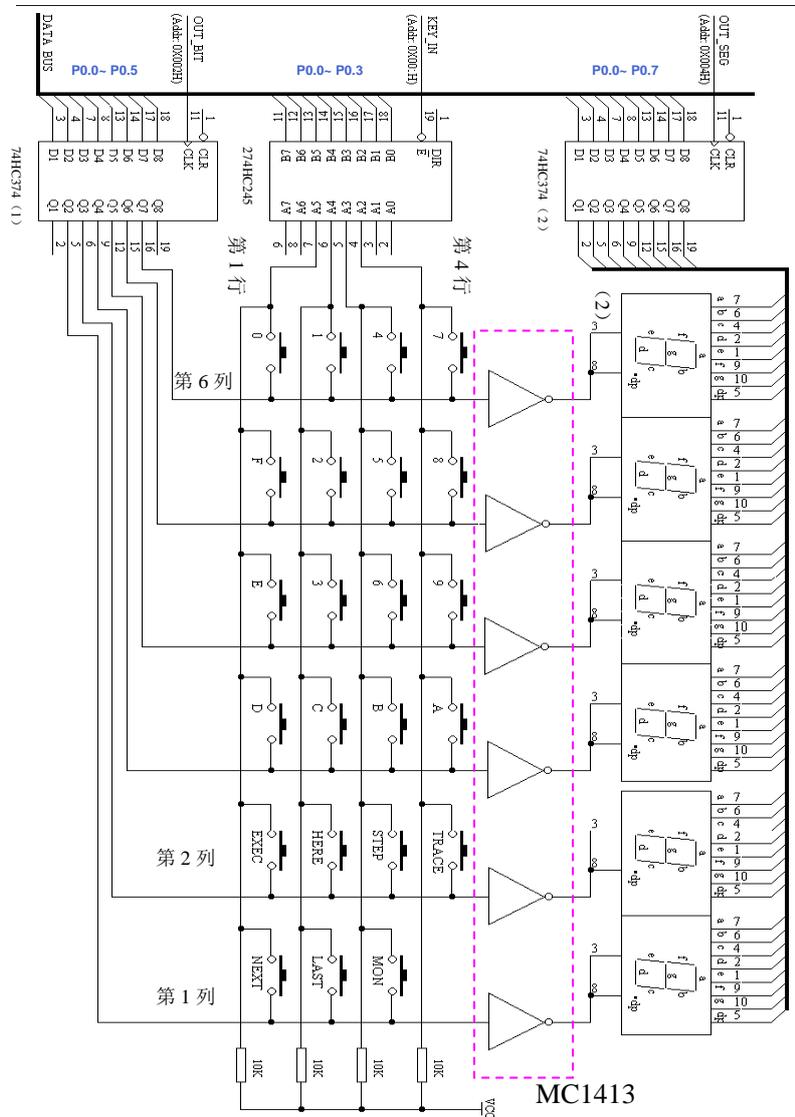


图 1.1(A) 键盘及 LED 显示电路

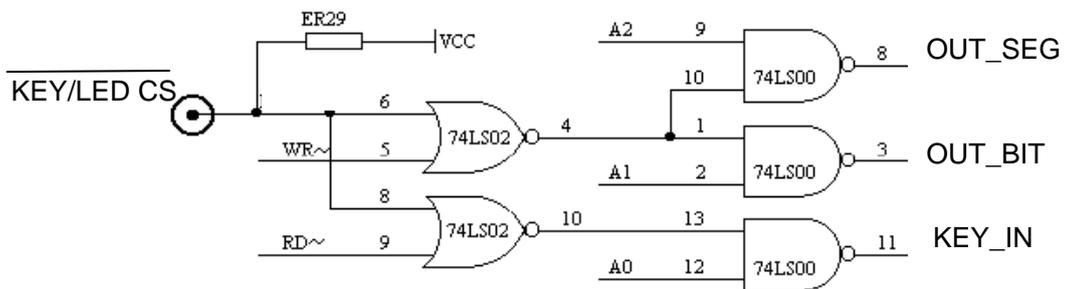


图 1.1(B) 键盘和 LED 显示的地址译码

图 1.1 键盘及 LED 显示电路

(2) 扫描键盘和 LED 显示原理

本实验仪的 LED 显示电路和键盘电路如图 1.1 (A)。图中 DATA_BUS 为单片机的 P0

口 8 位数据总线。显示控制的位码由芯片 74HC374 (1) 输出, 经反向驱动后 (MC1413 为反向驱动芯片), 作为 LED 的位选通信号。位选通信号也同时作为键盘列扫描, 键盘扫描的行数据从芯片 74HC245 读回单片机, 用来判断是否有键被按下, 以及按下的是什么键。如果没有键按下, 由于上拉电阻的作用, 经 245 读回的数据位均为高, 如果有键按下, 使 74HC374 (1) 输出的低电平经过按键被接到 245 的端口上, 这样单片机从 245 读回的数据位就会是'0', 根据 74HC374 (1) 输出的列信号和 245 读回的行信号, 就可以判断哪个键被按下。LED 显示的段码由 74HC374 (2) 输出。

键盘和LED显示的地址译码见图1.1(B), 图1.1中, 标号相同的引脚连接到一起, 图1.1(A)中74HC374(1)、74HC374(2)、74HC245三个芯片的控制引脚CLK、E分别连接到图1.1(B)中标号为OUT_BIT、OUT_SEG、KEY_IN的引脚上。图1.1(B)RD~、WR~分别和单片机的读写引脚相连。做键盘和LED显示实验时, 需将 $\overline{\text{KEY}} / \overline{\text{LED CS}}$ 连接接到相应的地址译码上。位码输出(OUT_BIT)的地址为0X002H, 段码输出(OUT_SEG)的地址为0X004H, 键盘行码(KEY_IN)读回的地址为0X001H, 此处X是由 $\overline{\text{KEY}} / \overline{\text{LED CS}}$ 决定。例如将 $\overline{\text{KEY}} / \overline{\text{LED CS}}$ 接到地址译码的CS0 (如图1.2) 上, 那么位码输出的地址就为08002H, 段码输出的地址就是08004H, 键盘行码读回的地址为08001H。

(3) Lab2000P 实验仪单片机系统 138 译码电路如下图所示, 图中 A12-A15 对应连接到单片机的 P2 口的高 4 位, 即 P2.4-P2.7。

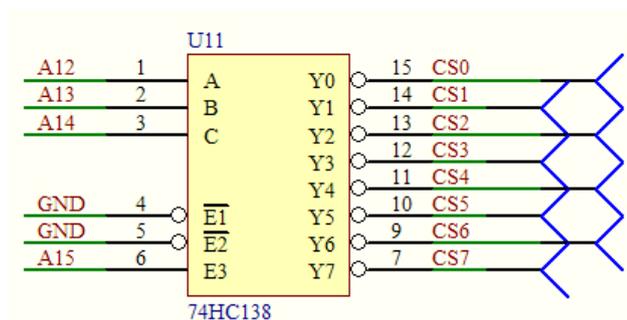


图1.2 译码电路图

其中: CS0: 08000H~08FFFH CS1: 09000H~09FFFH CS2: 0A000H~0AFFFH
 CS3: 0B000H~0BFFFH CS4: 0C000H~0CFFFH CS5: 0D000H~0DFFFH
 CS6: 0E000H~0EFFFH CS7: 0F000H~0FFFFH

4. 段码表和键码表

(1) 段码表

七段数码管的字符型代码表如表1.1所示。

(2) 键码表

键码表如下, 表中的前两行为功能键, 其余为数字键。

KeyTable: ; 键码定义

16h, 15h, 14h, 0ffh 分别对应按键 NEXT, LAST, MON, RST

13h, 12h, 11h, 10h 分别对应按键 EXEC, HERE, MOVE, TRACE/MODE

0dh, 0ch, 0bh, 0ah 分别对应按键 D, C, B, A

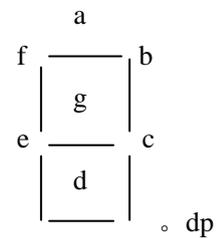
0eh, 03h, 06h, 09h 分别对应按键 E, 3, 6, 9

0fh, 02h, 05h, 08h 分别对应按键 F, 2, 5, 8

00h, 01h, 04h, 07h 分别对应按键 0, 1, 4, 7

表1.1 七段数码管的字符型代码表

显示字形	g	f	e	d	c	b	a	段码
0	0	1	1	1	1	1	1	3fh
1	0	0	0	0	1	1	0	06h
2	1	0	1	1	0	1	1	5bh
3	1	0	0	1	1	1	1	4fh
4	1	1	0	0	1	1	0	66h
5	1	1	0	1	1	0	1	6dh
6	1	1	1	1	1	0	1	7dh
7	0	0	0	0	1	1	1	07h
8	1	1	1	1	1	1	1	7fh
9	1	1	0	1	1	1	1	6fh
A	1	1	1	0	1	1	1	77h
b	1	1	1	1	1	0	0	7ch
C	0	1	1	1	0	0	1	39h
d	1	0	1	1	1	1	0	5eh
E	1	1	1	1	0	0	1	79h
F	1	1	1	0	0	0	1	71h



3. 验证实验程序流程

(1) 主程序流程

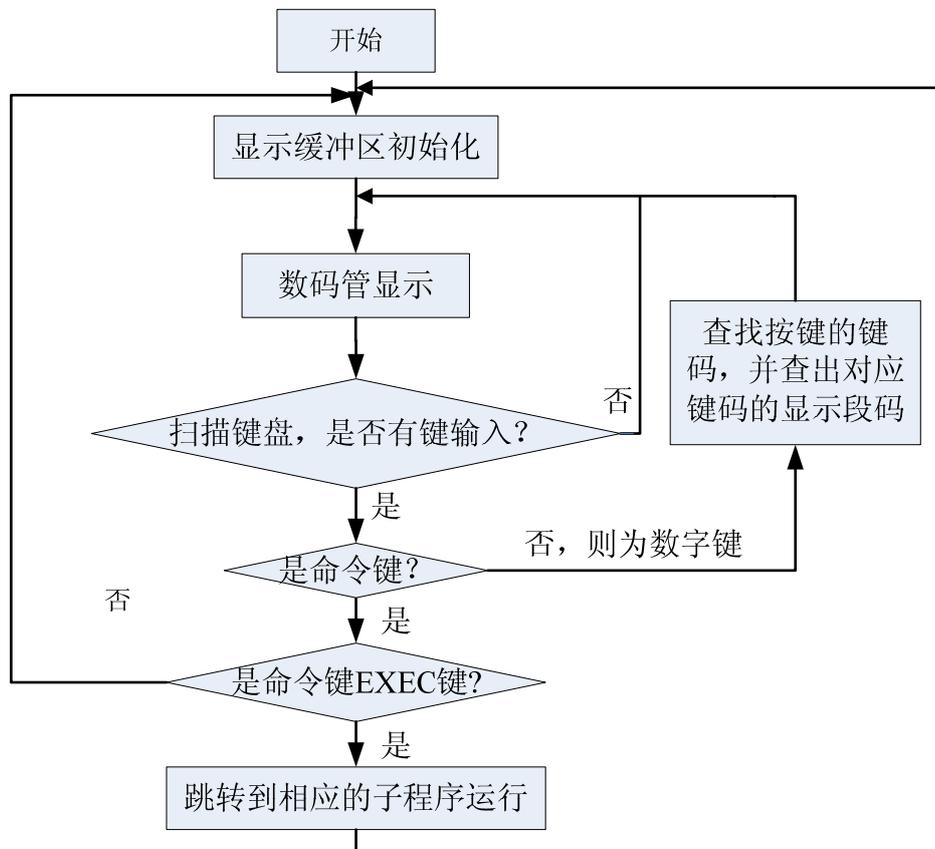


图 1.3 监控实验主程序流程图

(2) 键盘扫描子程序流程图

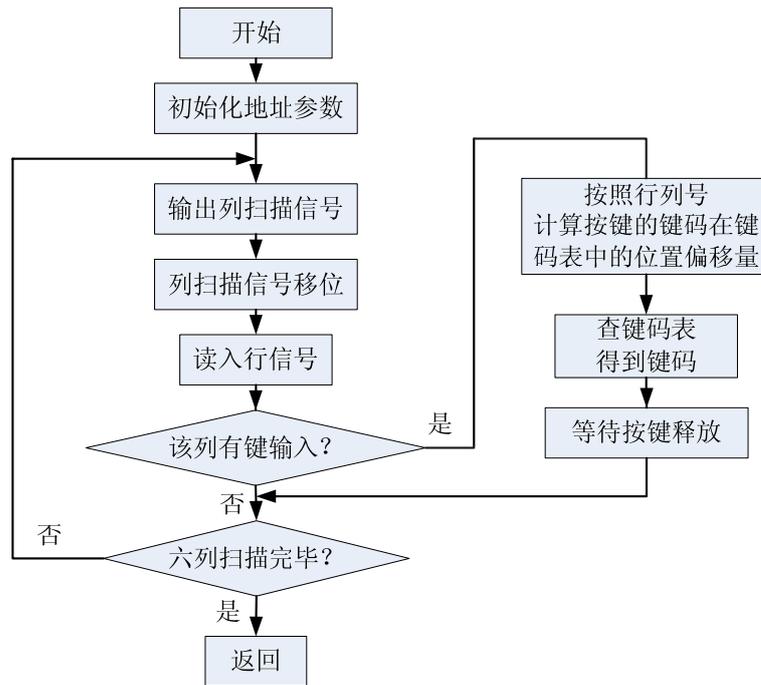


图1.4 键盘输入子程序流程图

五、实验步骤

1. 运行Keil软件，按照附1.3 “Keil软件使用的参考步骤”步骤1~10，建立工程、编译、链接。

2、硬件连接：

(1)连接片选信号，将KEY/LED CS连接到CS0即可(具体的电路原理图请参考图1.1)；8255的片选连接到CS1。

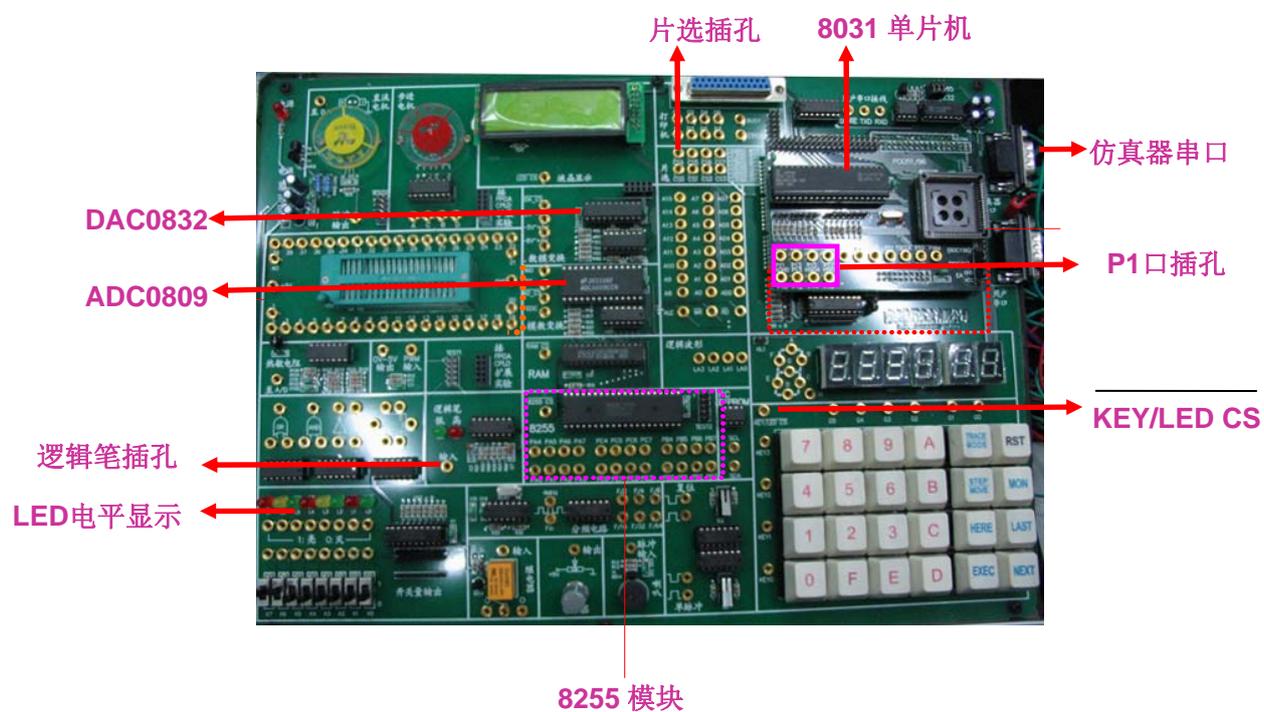
(2)用串口线连接Lab2000P实验仪（右上角标有“仿真器串口”处）到PC机。用电源线连接实验仪到220V电源，开启实验仪的电源（电源开关在实验仪的左侧）。

3、按照附1.3步骤11~12下载目标文件，并全速运行程序。

4、程序全速运行时，从实验仪上的键盘输入0200，再按“EXEC”键，观察实验结果。等到最左边的数码管显示“0”时，再从键盘输入0300，然后按“EXEC”键，用示波器观察8255的PA、PB、PC口输出的波形。或者把PA、PB、PC中的每位输出连接到实验仪中“逻辑笔”的输入，观察指示灯的变化，记录实验结果。

5、按照设计性实验要求完成设计实验。

附 1.1: lab2000P 实验仪



附 1.2: 验证实验程序

/*监控程序: 包括键盘扫描、8 字循环显示、8255 三个口输出方波*/

```
OUTBIT    equ  08002h ; 位控制口
OUTSEG    equ  08004h ; 段控制口
IN        equ  08001h ; 键盘读入口
Ctrl_8255 equ  09003h ; 8255 控制口地址
PA_8255   equ  09000h ; 8255 A 口地址

LEDBuf    equ  60h ; 键盘输入数字显示缓冲
LEDBuf1   equ  70h ; 六位数码管循环显示缓存
LEDBuf2   equ  50h ; 键码缓存
```

```
    ljmp  Start      ;程序运行的第一条指令
```

```
LEDMap:                ; 八段数码管显示码
    db   3fh, 06h, 5bh, 4fh, 66h, 6dh, 7dh, 07h    ; 0-7 的段码
    db   7fh, 6fh, 77h, 7ch, 39h, 5eh, 79h, 71h    ; 8-f 的段码
```

===== 延时子程序 =====

```
Delay:
    mov  r7, #0
DelayLoop:
    djnz r7, DelayLoop
    djnz r6, DelayLoop
    ret
```

===== 6 位数码管轮流显示子程序 =====

```
DisplayLED:
    mov  r0, #020h
    mov  r1, #6          ; 共 6 个八段管
    mov  r2, #00100000b ; 从左边开始显示
Loop:
    mov  dptr, #OUTBIT
    mov  a, #0
    movx @dptr, a        ; 关所有八段管
    mov  a, @r0
    mov  dptr, #OUTSEG
    movx @dptr, a
    mov  dptr, #OUTBIT
```

```

mov    a, r2
movx   @dptr, a      ; 显示一位八段管
mov    a, r2        ; 显示下一位
rr     a
mov    r2, a
inc    r0
djnz  r1, Loop
ret

```

===== 单片机读入键盘行的状态子程序 =====

TestKey:

```

mov    dptr, #OUTBIT
mov    a, #0
movx   @dptr, a      ; 输出线全置为 0
mov    dptr, #IN     ; IN = 08001h
movx   a, @dptr      ; 读入键状态
cpl   a
anl   a, #0fh       ; 高四位不用
ret

```

KeyTable: ; 键码定义

```

db    16h, 15h, 14h, 0ffh ; 命令键的键码, 分别对应 NEXT, LAST, MON, RST
db    13h, 12h, 11h, 10h ; 命令键的键码, 分别对应 EXEC, HERE, MOVE,
                                ; TRACE/MODE
db    0dh, 0ch, 0bh, 0ah  ; 分别对应 D, C, B, A
db    0eh, 03h, 06h, 09h  ; 分别对应 E, 3, 6, 9
db    0fh, 02h, 05h, 08h  ; 分别对应 F, 2, 5, 8
db    00h, 01h, 04h, 07h  ; 分别对应 0, 1, 4, 7

```

===== 扫描键盘子程序 =====

GetKey:

```

mov    dptr, #OUTBIT

mov    P2, dph
mov    r0, #Low(IN)
mov    r1, #00100000b
mov    r2, #6

```

KLoop:

```

mov    a, r1
cpl   a
movx   @dptr, a      ; 扫描第 1 列, 使键盘第 1 列为低电平

```

```

cpl  a
rr   a
mov  r1, a      ; 下一列
movx a, @r0     ; 读入行的状态
cpl  a
anl  a, #0fh
jnz  Goon1     ; 该列有键入
djnz r2, KLoop
mov  r2, #0ffh ; 没有键按下, 返回 0ffh
sjmp Exit

Goon1:
mov  r1, a ; 按下键的键码在键码表中的位置偏移量 = (列-1) X 4 + (行-1)
      ;从第 6 列开始
mov  a, r2
dec  a
rl   a
rl   a
mov  r2, a      ; r2 = (r2-1)*4
mov  a, r1      ; r1 中为读入的行值
mov  r1, #4

LoopC:
rrc  a          ; 移位找出所在行
jc   Exit
inc  r2        ; r2 = r2+行值
djnz r1, LoopC

Exit:
mov  a, r2      ;r2 中为按下键的键码在键码表中的位置偏移量
mov  dptr, #KeyTable
movc a, @a+dptr
mov  r2, a     ; 取出键码

WaitRelease:
mov  dptr, #OUTBIT ; 等键释放
clr  a
movx @dptr, a
mov  r6, #10
call Delay
call TestKey
jnz  WaitRelease
mov  a, r2
ret

```

=====查找 A 中存放的数所对应 LED 显示段码子程序 =====

ToLED:

```

mov    dptr, #LEDMap
movc   a, @a+dptr
ret

```

=====将键码(在 A 中) 存放到 LEDBuf2 所指向的内部存储器单元=====

ToKeyTable:

```

mov    r1,LEDBuf2
mov    @r1,a
ret

```

=====初始化单片机内存子程序=====

InitLED:

```

mov    20h, #3fh
mov    21h, #0h
mov    22h, #0h
mov    23h, #0h
mov    24h, #0h
mov    25h, #0h
ret

```

//////////////////////////////////// 主程序 //////////////////////////////////////

Start:

```

mov    LEDBuf, #020h
mov    LEDBuf2, #30h
call   InitLED
mov    LEDBuf1+0, #0ffh ; 后面“8”字循环程序用到, 0ffh 为 8.的段码
mov    LEDBuf1+1, #0ffh
mov    LEDBuf1+2, #0ffh
mov    LEDBuf1+3, #0ffh
mov    LEDBuf1+4, #0ffh
mov    LEDBuf1+5, #0ffh
mov    r4, #6

```

MLoop:

```

call   DisplayLED
call   TestKey           ;有键输入?
jz     MLoop           ;无键输入, 继续显示
call   GetKey           ;读入键码
jb     0e4h, commkey    ;如果键码的第 5 位即 ACC.4 为 1, 则为命令键, 转到
                        ; commkey 处理

```

numkey: ;不是命令键, 则为数字键

```

mov    r0,a          ;保存数据 a
call   ToKeyTable    ;键码保存在 LEDBuf2（初始值 30h）指向的单元中
mov    a,r0
anl   a,#0fh        ;数字键的键码只用到低 4 位，高 4 位不用，屏蔽掉高 4 位
call   ToLED         ;查找 A 的段码并把段码保存在 A 中
mov    r0,LEDBuf
mov    @r0,a         ;段码保存在 LEDBuf（初始值 20h）指向的单元中
inc    LEDBuf
inc    LEDBuf2
djnz  r4,MLoop
mov    r4,#6
mov    LEDBuf,#020h
mov    LEDBuf2,#030h
ljmp  MLoop

commkey:              ;处理命令键
cjne  a,#13h,start   ;如果按下的键不是 EXEC，则转向程序开始
call  nextkey        ;如果按下的键是 EXEC，则跳转到键盘输入的地址（存储在单片机
                    ;内部 RAM30h-33h 单元中）去运行

```

=====把 dph、dpl 压入堆栈子程序=====

```

nextkey:
acall  pickdata
push  dpl
push  dph
ret    ;dph 与 dpl 弹出堆栈赋给 PC，跳转到相应的地址去运行

```

=====子程序=====;

; 取出单片机内部 RAM30h-33h 四个单元的数据（键盘输入的四个数据）分别赋给
; DPH, DPL

```

pickdata:
mov    r0,#031h      ;将 30H、31H 单元中的低 4 位数据赋给 DPH
acall  pickone
mov    dph,a
mov    r0,#033h      ;将 32H、33H 单元中的 4 位数据赋给 DPL
acall  pickone
mov    dpl,a
ret

```

=====取相邻内存单元低 4 位子程序=====

;取出 r0 与 r0-1 所指向的单元中低 4 位数据，并保存到 A 中，只取低 4 位，因为键盘上输入的每位数据（0 到 F）最多只用到 4 位表示

```

pickone:
mov    a,@r0

```

```

anl    a,#0fh
mov    r1,a
dec    r0
mov    a,@r0
swap  a
anl    a,#0f0h
orl    a,r1
ret

```

////////// “8”字循环程序,即六位数码管轮流显示“8”字,从左到右共循环 10 次//////////

```

org    0200h
mov    r0,#4
clr    a
mov    r3,#10          ;循环次数设置,可修改
DisplayLED1:          ;轮流显示
    mov    r0,#LEDBuf1
    mov    r1,#6        ;共6个八段管
    mov    r2,#00100000b ;从左边开始显示
Loop1:
    mov    dptr,#OUTBIT
    mov    a,#0
    movx   @dptr,a      ;关所有八段管
    mov    a,@r0
    mov    dptr,#OUTSEG
    movx   @dptr,a
    mov    dptr,#OUTBIT
    mov    a,r2
    movx   @dptr,a      ;显示一位八段管
    mov    r6,#200
    call   Delay        ;延迟值如果设定的太大的话,就会检测不到按键
    mov    a,r2          ;显示下一位
    rr    a
    mov    r2,a
    inc    r0
    djnz   r1,Loop1
    djnz   r3,DisplayLED1 ;是否循环到10次
    acall  InitLED       ;重新从左边显示
    mov    r4,#6
    mov    LEDBuf,#020h
    mov    LEDBuf2,#030h
    ajmp  MLoop

```

//////////8255 的 PA,PB,PC 口 分别循环输出方波程序//////////

```

org    0300h

```

```

testPort:
    mov    dptr,#Ctrl_8255
    mov    a,#80h
    movx   @dptr,a
    mov    a,#55h
    mov    r3,#20          ;循环次数，可自行设置
testPortA:
    mov    dptr,#PA_8255  ;PA 口
    movx   @dptr,a
    inc    dptr
    movx   @dptr,a        ;PB 口
    inc    dptr
    movx   @dptr,a        ;PC 口
    rr     a
    mov    r6,#200        ;输出延时,可自行设置延时时间
    acall Delay
    djnz  r3, testPortA
    ajmp  MLoop

    end

```

附 1.3: Keil 软件的使用步骤参考

- 1、点击”Project→New Project.....”，新建一个工程文件，在 Creat New Project 窗口中输入工程名。

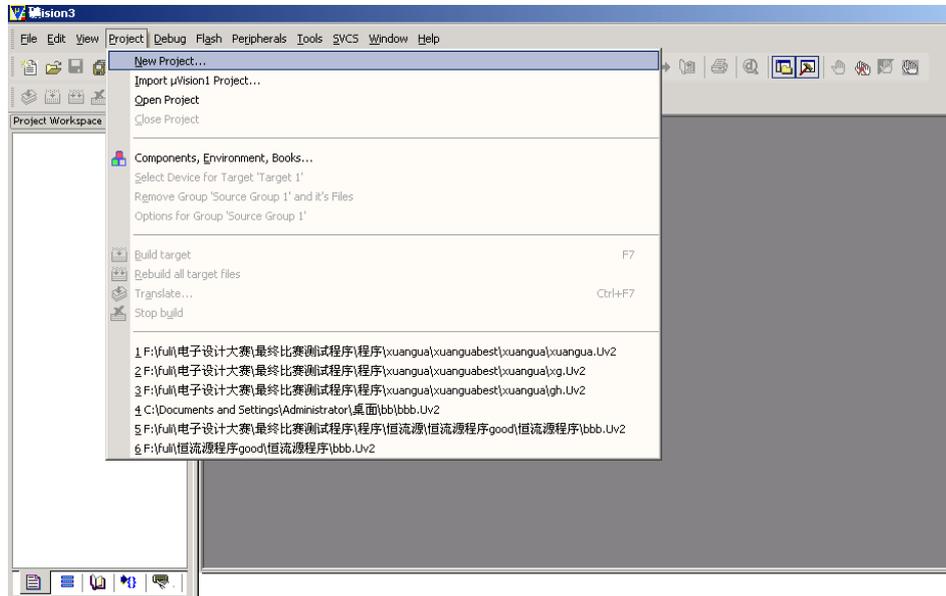


图 1.5 新建工程

- 2、Creat New Project 窗口中，点击“确定”，然后出现如下窗口，选择芯片类型，本实验选用芯片为 Intel 公司的 8051AH。

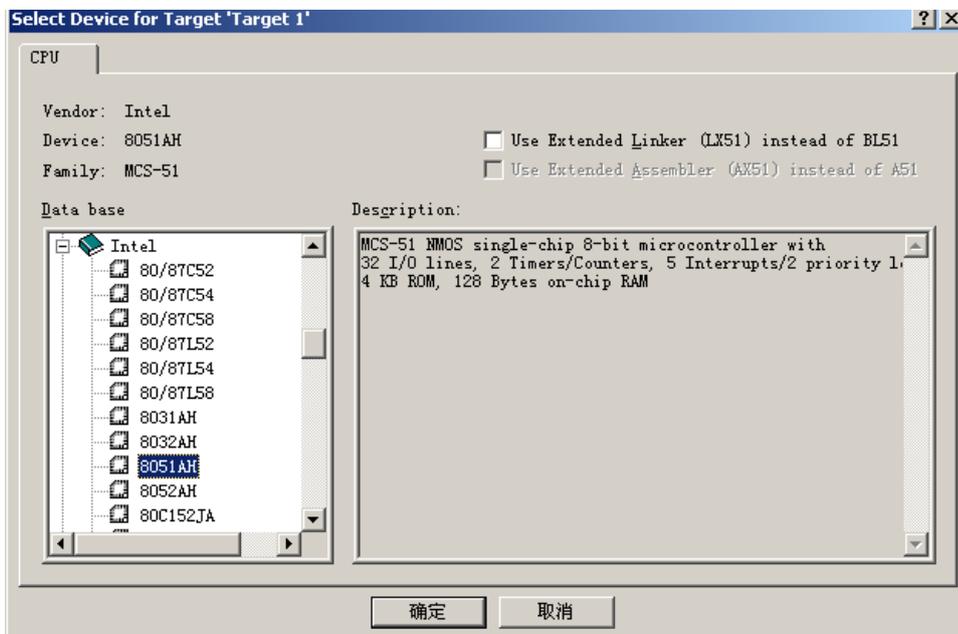


图 1.6 选择芯片

- 3、点击“确定”后，在出现的如下窗口中选择“否”。



图 1.7 是否添加 Startup 文件到工程中

4、新建文件，File->New.....或直接点击快捷按钮 Creat a New File ，然后编写程序。文件也可以在建立工程之前建立并编写。

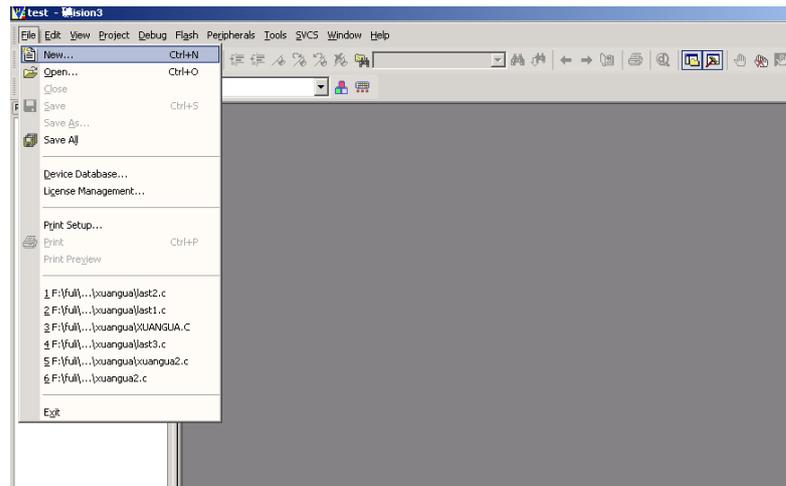


图 1.8 新建程序文件

5、保存文件，注意文件名必须有后缀名，若是汇编程序后缀名为.asm，C 程序为.c。

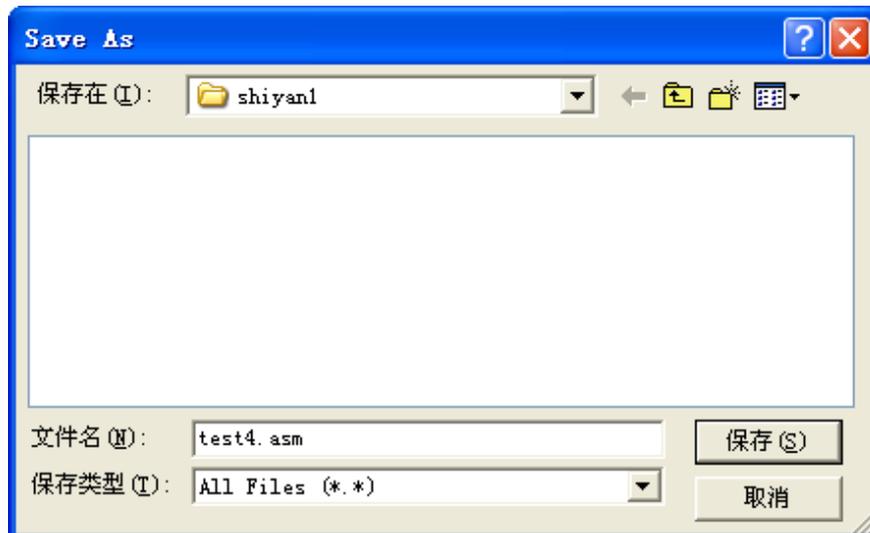


图 1.9 保存文件

6、把文件添加到建立的工程中，如下图，点击 Project Workspace 窗口中的 Source Group1，单击鼠标右键，在弹出的菜单中选择“Add Files Group “Source Group 1””

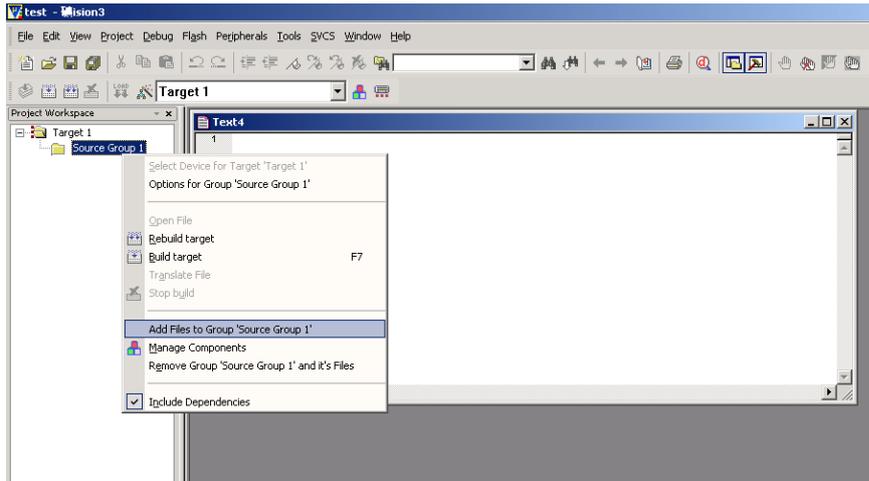


图 1.10 添加文件到工程

7、找到程序文件保存的目录，在出现如下图所示的窗口中，单击“ADD”按钮。

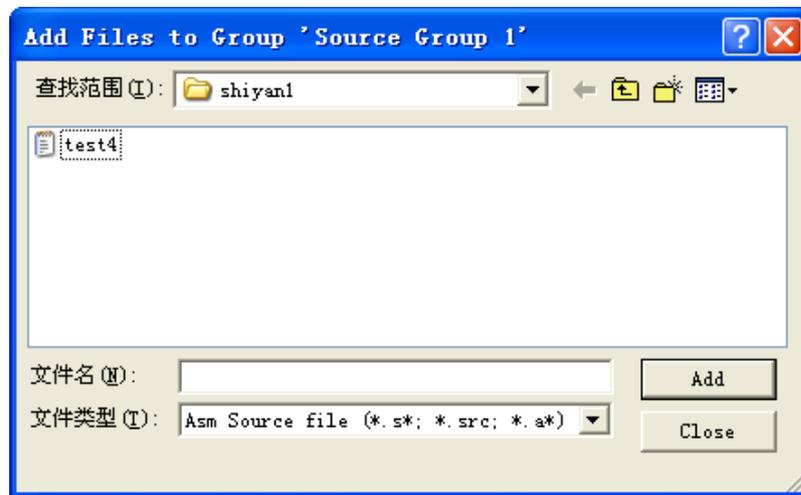


图 1.11 ADD Files to Group 窗口

8、按照下图 1.12 所示选择“Option for Target “Target 1””。

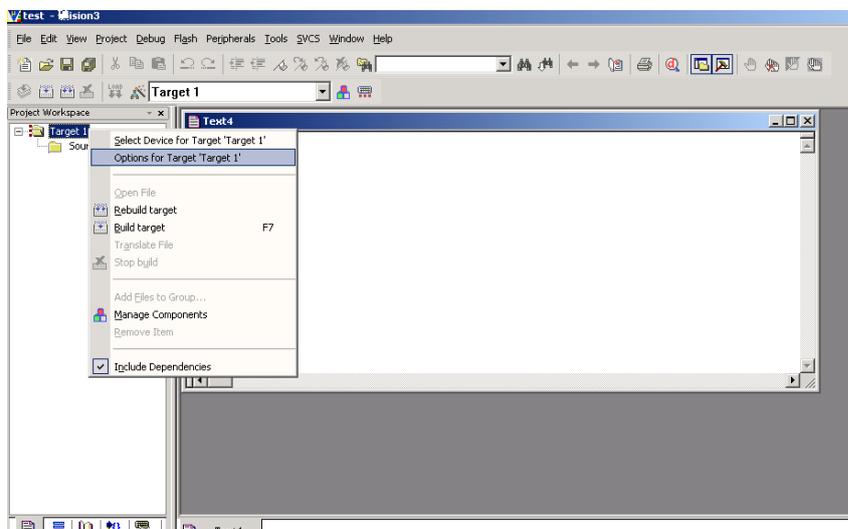


图 1.12 选择“Option for Target “Target 1””

9、单击选择 Option for Target “Target 1”窗口中的 Debug。设置 Use 为“WAVE Emulator Driver”，其余设置默认。

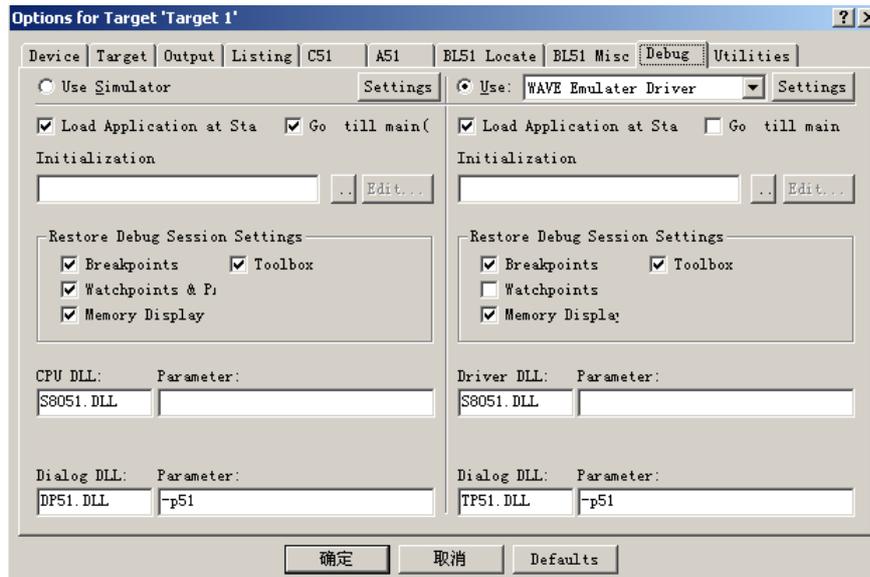
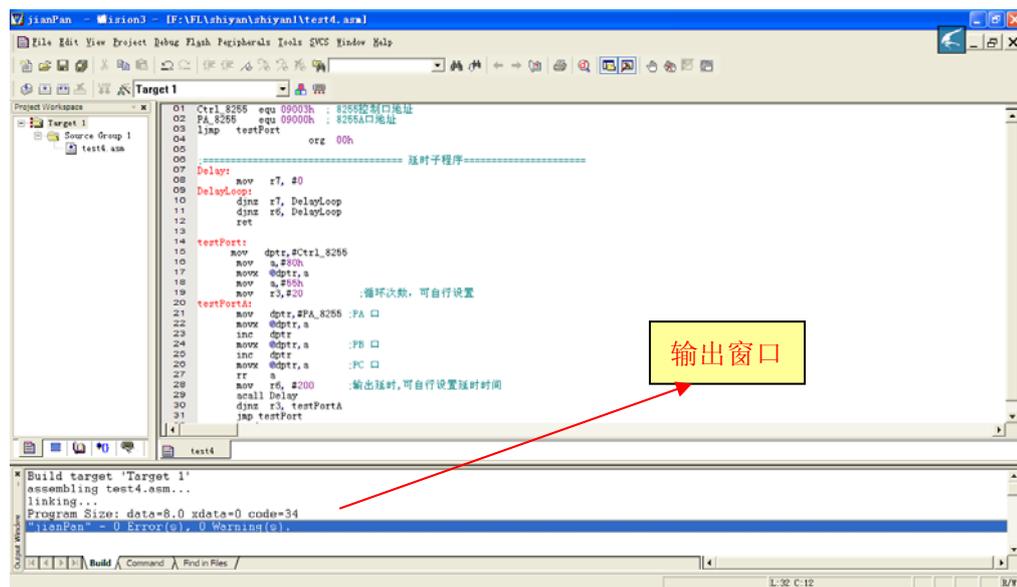


图 1.13 Option for Target “Target 1”窗口

10、Project->Rebuild all target files，工程编译链接。注意：观察输出窗口，看是否有错误提示，若有错误，需修改程序中的错误，然后再编译链接直至没有错误提示。



11、下载程序到仿真系统，选择 Debug->start/stop Debug Session。

12、运行程序 Debug->Go 或按快捷键 F5，若单步运行程序，可选择 Debug->Step。

提示：若需停止程序运行，选择 Debug->Stop Running，然后再选择 Debug->start/stop Debug Session

实验二 A/D 转换实验 (3 学时)

实验预习要求:

1. 熟悉ADC0809工作原理，熟悉单片机中断编程方法。
2. 写出设计性实验源程序。
3. 完成下面的思考题：

参考ADC0809转换电路图，ADC0809的控制引脚ALE、ENABLE、START怎样和单片机连接？叙述其原理。

一、实验目的

1. 理解 A/D 转换的基本原理。
2. 掌握 A/D 转换芯片 0809 的性能及编程方法。
3. 掌握单片机系统中扩展 A/D 和 8255 的基本方法。
4. 掌握单片机外部中断编程方法。

二、实验器材

PC 机一台，Lab2000P 实验仪一台，导线数根

三、实验内容

1. 验证性实验

利用实验系统中的 ADC0809 做 A/D 转换实验，其中系统中的电位器提供模拟量输入，验证程序实现将模拟量转换成二进制数字量，并用 8255 的 PA 口输出到发光二极管显示的功能。

2. 设计性实验

ADC0809 芯片 A/D 转换结束后会自动产生 EOC 信号，将 EOC 与 CPU 的外部中断相接，在验证实验基础上，用中断方式编程读回 A/D 转换结果。

四、实验原理

A/D 转换器大致有三类：一是双积分 A/D 转换器，优点是精度高，抗干扰性好；价格便宜，但速度慢；二是逐次逼近 A/D 转换器，精度，速度，价格适中；三是并行 A/D 转换器，速度快，价格也昂贵。

- a. $\overline{AD_CS}$ 连接到 $\overline{CS0}$ (即连接到图1.2中的38译码器的输出CS0);
- b. 8255片选 $\overline{8255CS}$ 连接到 $\overline{CS1}$ (即连接到图1.2中的38译码器的输出CS1);
- c. PA口PA0~PA7连接到LED电平显示模块中的L0~L7对应插孔;
- d. ADC0809模拟输入连接到电位器模块中的“输出”。

(2) 连接Lab2000P仿真器串口到PC机; 连接实验仪的电源并开启。

(3) 运行Keil软件, 按照实验一附1.3“Keil的使用步骤参考”建立工程、添加实验程序、编译链接。**注意:** Project下Option for Target ...->Debug下设置use仿真器为WAVE Emulator Driver。

(4) 程序下载后全速运行, 用电位器调节ADC0809的模拟输入, 观察发光二极管的状态, 思考状态变化的原因。用万用表测量模拟输入的电压值并记录, 从发光二极管的状态读出AD转换后的数字量并记录。再调节ADC0809的模拟输入, 从发光二极管的状态读出AD转换后的数字量并记录。如此重复, 记录至少10组数据。

2. 设计实验

(1) 导线连接:

- a. 将EOC和非门的输入连接;
- b. 该非门输出连接到单片机的中断引脚P3.2或P3.3。

(2) 调试编写好的程序, 并用实验仪进行仿真。

附 2.1: 验证实验程序

AD0809程序:

```
mode    equ    082h    ;082h 设为 8255 控制字, 方式 0, PA, PC 输出, PB 输入
CS0809 equ    8000h
PortA   equ    9000h   ;Port A
PortB   equ    9001h   ;Port B
PortC   equ    9002h   ;Port C
CAddr   equ    9003h   ;控制字地址
```

```
        ajmp   start
        org   0340h
start:  mov    dptr,#CAddr
        mov    a,#mode
        movx  @dptr,a

        mov    dptr,#CS0809
        mov    a,#0
        movx  @dptr,a    ; 起动 A/D

        mov    a,#40h
        djnz  ACC,$      ; 延时 > 100us

        movx  a,@dptr    ; 读入 A/D 转换结果
        mov    r7,#100
dly:    mov    dptr,#PortA
        movx  @dptr,a
        djnz  r7,dly     ;延时
        jmp   start
        end
```


读出电压值。图 3.1 中 OWR 和单片机的写引脚相连，AD0~AD7 对应和单片机的 P0.0~P0.7 相连接。

五、实验步骤

1. 验证实验

- (1) 连接 $\overline{DA_CS}$ 到 $\overline{CS2}$ 。
- (2) POD51/96模块中跳线设置：S1：接80C51，EA：接地。
- (3) 连接Lab2000P仿真器串口到PC机；连接实验仪的电源并开启。
- (4) 运行Keil软件，开始实验，注意Project下Option for Target ... ->Debug下设置use仿真器为WAVE Emulator Driver。
- (5) 程序编译链接无误后，下载目标文件到实验箱，并全速运行。
- (6) 用示波器观察D/A转换结果的模拟信号，记录实验结果。

2. 设计实验

调试编写好的设计程序，并用实验仪进行仿真，用示波器观察D/A转换结果的模拟信号。

附 3.1: DA 转换实验程序

-----产生锯齿波程序-----

```
CS0832 equ 0a000h

    mov    a, #0
pp:   mov    dptr, #CS0832
      movx  @dptr, a ;启动DA0832, 并转换
      inc  a
      ljmp pp
      end
```